

كلية الهندسة الميكانيكية والكهربائية

جامعة دمشق

قسم التصميم الميكانيكي

المادة : ديناميك الآلات الاهتزازات

الفصل : (الثاني) 2015/2016

السنة : الرابعة تصميم ميكانيكي

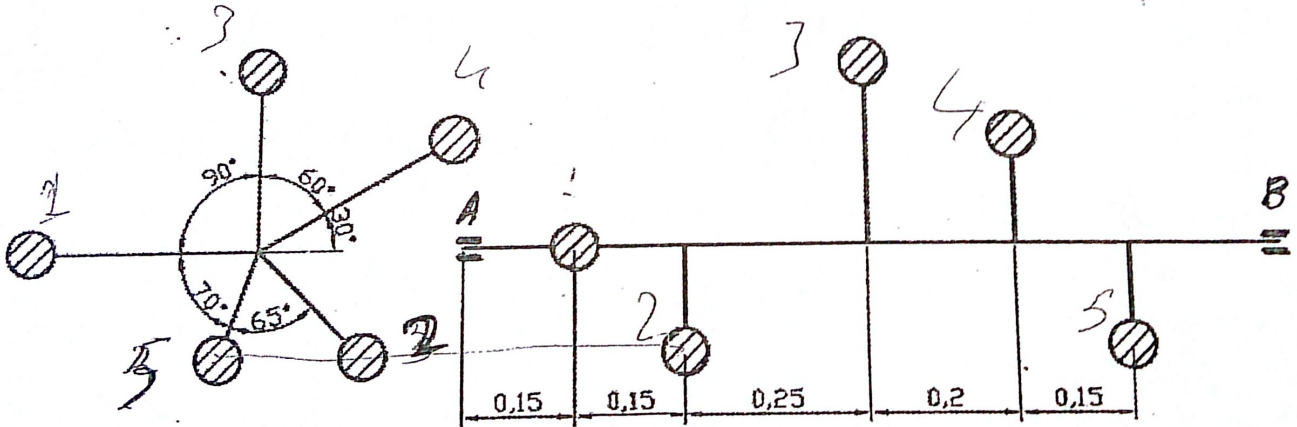
1- أجب بكلمة صح أو خطأ على العبارات التالية وفي حال كون الإجابة خطأ. اذكر العبارة الصحيحة أو علل ذلك:

- 1- تتعين درجة الحرية للميكانيزمات المستوية بالعلاقة $W = 3n - 2p_1 - p_2$.
- 2- تكون الأسطوانة الدوارة في حالة توازن كلي إذا انطبق مركز ثقلها مع محور دورانها.
- 3- يتعلق الطول المكافئ لعمود متدرج بأطوال وأقطار أجزائه المتباينة فقط.
- 4- تكون المجموعة الميكانيكية ذات درجتين حرية في وضع توازن مستقر إذا كان المشتق الثاني للطاقة الحركية والطاقة الكامنة أصغر من الصفر.
- 5- لتعين تردد الاهتزازات في مجموعة ذات درجة حرية واحدة فإنه من الضروري حل المعادلة التفاضلية للحركة.
- 6- يتعلق التناقص اللوغاريتمي لمجموعة ذات تخامد لزج بالشروط الابتدائية للحركة.
- 7- تكون الأعمدة المرنة الدوارة في حالة توازن ذاتي إذا كان المشتق الثاني للطاقة الكامنة أكبر من الصفر.
- 8- إن استبدال النوابض الحلزونية بنوابض مخروطية في مجموعة اهتزازية ما يجعل المجموعة لاخطية.
- 9- إن مكان عقد الاهتزازات يشير إلى النقطة التي يفضل أن تطبق فيها القوى الخارجية.
- 10- يمكن التحقق من استقرار المجموعات البارمترية باستخدام معادلة لاغرانج من الدرجة الثانية أو باستخدام قانون نيوتن الثاني.

ب- أجب علي أحد السؤالين التاليين (20).

1 - استخرج العلاقات العامة التي تستخدم لدراسة توازن اسطوانة دوارة بالنسبة للمحاور (X,Y,Z).

2- أوجد القوى الموازنة لمجموعة الكتل الدوارة المبينة بالرسم :



$$r_3 = 25 \text{ cm} \\ m_2 = 0.2$$

$$r_2 = 20 \text{ cm} \\ m_1 = 0.01 \text{ Kg} \\ m_5 = 0.3 \text{ Kg}$$

$$r_1 = 30 \text{ cm} \\ r_5 = 15 \text{ cm} \\ m_4 = 0.2 \text{ Kg}$$

$$\text{علما أن : } AB = 110 \text{ cm} \\ r_4 = 30 \text{ cm} \\ m_3 = 0.01 \text{ Kg}$$

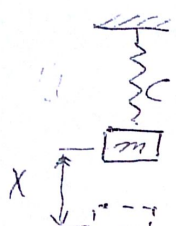
في هذه الحالة يكون التوازن في حالة التوازن

في حالة التوازن

السؤال الثاني (20 علامة)

- 1- نقطة. نظام هذه الحالة وضع التوازن السكوني. في خط، ويثبت كل التوازنات.
- 2- نقطة. نظام هذه الحالة وضع التوازن السكوني. في خط، ويثبت كل التوازنات.
- 3- نقطة. المبريد التبريد والمبريد المتكامل من معامل التبريد هو أن تكون التبريد.
- 4- نقطة. يمكن أن يكون تردد الاهتزازات مباشرة من المادة التفاضلية أو من علاقة توازن الطاقة.
- 5- نقطة. لا يكون بالتردد الاهتزازي المركب بل بالصيغة الذاتية للجهد $\omega = 47$.
- 6- نقطة. تردد في حالة توازن ثابت إذا كان $\omega \gg \omega_0$. 8- 8.
- 7- نقطة. سيرا إلى المكان التي نعلم فيه الاهتزازات حيث يجب أن تكون التوازنات.
- 8- نقطة. بتطبيق معادلة هاميلتون في خط التوازن السكوني.

السؤال الثالث (20 علامة)



$$U = \frac{1}{2} C X^2$$

$$E = \frac{1}{2} m \dot{X}^2$$

المجموعة الخطية.

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial E}{\partial \dot{X}} \right) - \frac{\partial E}{\partial X} = - \frac{\partial U}{\partial X}$$

$$\frac{\partial U}{\partial X} = C X$$

$$\frac{\partial E}{\partial X} = 0$$

$$\frac{\partial E}{\partial \dot{X}} = m \dot{X}$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial E}{\partial \dot{X}} \right) = m \ddot{X}$$

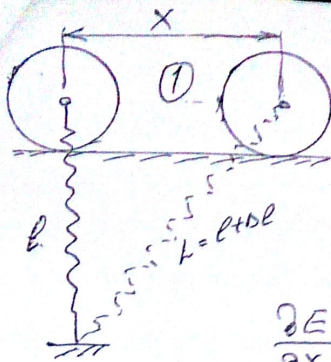
$$m \ddot{X} + C X = 0$$

$$\ddot{X} + \omega^2 X = 0$$

$$\omega = \sqrt{\frac{C}{m}}$$

إن تردد الاهتزازات في المحركات الخطية يتغير بالزيادة في التردد الذاتي للجهد وهو ثابت.

(يمكن أن نلاحظ أن مجموعة قطع أخرى كما جرت استخراج المعاد التفاضلية بطريقة أخرى)



$$\textcircled{1} E = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} J \dot{\varphi}^2$$

$$E = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} \frac{m R^2}{2} \frac{\dot{x}^2}{R^2} \quad E = \frac{3}{4} m \dot{x}^2 \quad \textcircled{2}$$

$$\frac{\partial E}{\partial x} = 0 \quad \frac{\partial E}{\partial \dot{x}} = \frac{3}{2} m \dot{x} \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial E}{\partial \dot{x}} \right) = \frac{3}{2} m \ddot{x}$$

$$\textcircled{1} U = \frac{1}{2} c \Delta l^2 = \frac{1}{2} c [\sqrt{x^2 + l^2} - l]^2$$

$$\sqrt{x^2 + l^2} = l \sqrt{1 + \frac{x^2}{l^2}} \approx l \left(1 + \frac{x^2}{2l^2} \right) = l + \frac{x^2}{2l}$$

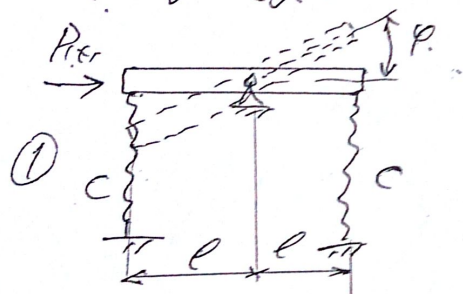
$$U = \frac{1}{2} c \left[l + \frac{x^2}{2l} - l \right]^2 = \frac{1}{2} c \frac{x^4}{4l^2} \quad \textcircled{2} \quad \frac{\partial U}{\partial x} = \frac{c x^3}{2l^2}$$

$$\frac{3}{2} m \ddot{x} + \frac{c x^3}{2l^2} = 0$$

$$\ddot{x} + \frac{c}{3ml^2} x^3 = 0 \quad \textcircled{1} \quad \ddot{x} + \alpha x^3 = 0$$

$$\textcircled{2} \beta_x^2 = \frac{3}{4} \alpha H^2$$

بأن عدد الاهتزازات في المجموعة الاهتزازية يتغير بزيادة الاستطالة إضافة إلى الضاغط الناتج (يمكن أن نؤخذ أي مجموعة الاهتزازية أخرى كما يجب استخراج المعادلات التفاضلية بطريقة أخرى).



$$J \ddot{\varphi} = - \sum M \quad \textcircled{1}$$

$$\sum M = [2cl - P_{cr}] l \varphi \quad \textcircled{1}$$

$$J \ddot{\varphi} = [2cl - P_{cr}] \varphi l$$

$$\textcircled{1} \ddot{\varphi} + \frac{2cl - P_{cr}}{J} l \varphi = 0$$

$$\textcircled{1} \ddot{\varphi} + \psi_{cr} \varphi = 0$$

$$\textcircled{2} \psi_{cr} = \frac{2cl - P_{cr}}{J} l$$

بأن عدد الاهتزازات في المجموعة الاهتزازية يتغير بالان إضافة إلى الضاغط الناتج للمجموعة (يمكن أن نؤخذ أي مجموعة الاهتزازية أخرى كما يجب استخراج المعادلات التفاضلية بطريقة أخرى).

(1)

$$(2) \quad dP_{ix} = \omega^2 \rho \cos \alpha \, dm - \varepsilon \rho \sin \alpha \, dm$$

$$(3) \quad dP_{iy} = \omega^2 \rho \sin \alpha \, dm + \varepsilon \rho \cos \alpha \, dm$$

$$(4) \quad dP_{iz} = 0$$

$$P_{ix} = \int dP_{ix} = \omega^2 \int x \, dm - \varepsilon \int y \, dm$$

$$(1) \quad x = \rho \cos \alpha$$

$$y = \rho \sin \alpha$$

$$\int x \, dm = x_g \cdot m$$

$$\int y \, dm = y_g \cdot m$$

$$(2) \quad P_{ix} = \omega^2 x_g m - \varepsilon y_g m$$

$$P_{iy} = \int dP_{iy} = \omega^2 \int y \, dm + \varepsilon \int x \, dm$$

$$(2) \quad P_{iy} = \omega^2 y_g m + \varepsilon x_g m$$

$$(1) \quad P_{iz} = 0$$

$$(2) \quad P_i = \sqrt{P_{ix}^2 + P_{iy}^2} = m \sqrt{x_g^2 + y_g^2} \cdot \sqrt{\omega^4 + \varepsilon^2} = m \rho_g \sqrt{\omega^4 + \varepsilon^2}$$

$$dM_{ix} = dP_{iy} z$$

$$dM_{iy} = dP_{ix} z$$

$$dM_{iz} = dP_{ix} y - dP_{iy} x$$

$$(1) \quad \dot{M}_{ix} = \int dM_{ix} = \omega^2 \int y z \, dm + \varepsilon \int z x \, dm$$

$$(1) \quad \dot{M}_{iy} = \int dM_{iy} = -\omega^2 \int z x \, dm + \varepsilon \int z y \, dm$$

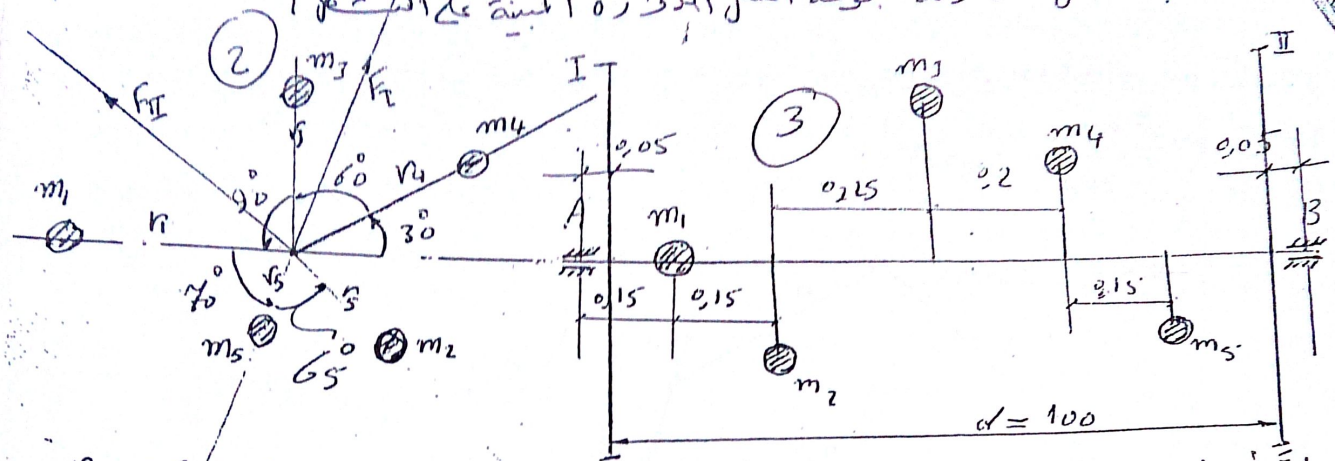
$$(1) \quad \dot{M}_{iz} = \int dM_{iz} = -\varepsilon \int y^2 \, dm - \varepsilon \int x^2 \, dm = -\varepsilon \int \rho^2 \, dm$$

2) تكون الاستطوانات متوازنة ميكانيكياً وديناميكياً إذا كان $P_i = 0$ أي أن مركز العطالة

يقع على محور الدوران وكذلك إذا كان $M_{ix} = 0$ و $M_{iy} = 0$ أي أن $\int x z \, dm = 0$ و $\int y z \, dm = 0$

أي أن محور الدوران عبارة عن محور العطالة المار في المركز الجذبوي.
ببساطة يتواءم النظام مع مركز العطالة المحاور الرئيسية المطبقة على الاستطوانات.

دور جد أتكمل الموازنة لمجموعة الكتل الدوارة المبنية على المحاور 1

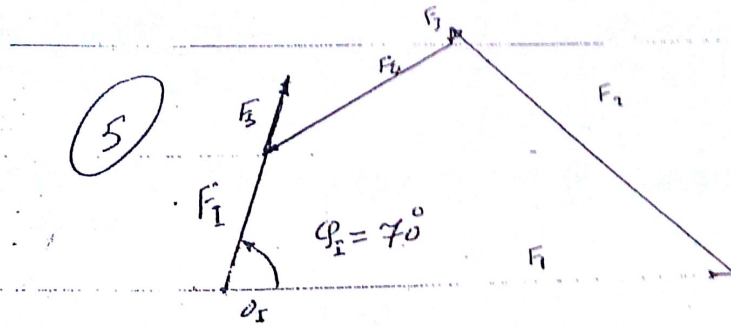


على أ ب: $r_1 = 30$ [سم] ، $r_2 = 20$ [سم] ، $r_3 = 25$ [سم] ، $r_4 = 30$ [سم] ، $r_5 = 15$ [سم]
 $m_1 = 0.15$ [كغ] ، $m_2 = 0.2$ [كغ] ، $m_3 = 0.01$ [كغ] ، $m_4 = 0.2$ [كغ] ، $m_5 = 0.3$ [كغ]

المستوى	الكتلة m_i	نصف القطر r_i	القوة منتجة بالجرار $m_i \cdot r_i$	البعد I, a_i	البعد II, b_i	دالة I $m_i \cdot r_i \cdot b_i / d$	دالة II $m_i \cdot r_i \cdot a_i / d$
1	0.15	0.3	0.045	0.1	0.9	-0.0405	-0.0045
2	0.2	0.2	0.04	0.25	0.75	-0.03	-0.01
3	0.01	0.25	0.0025	0.5	0.5	-0.00125	-0.00125
4	0.2	0.3	0.06	0.7	0.3	-0.018	-0.042
5	0.3	0.15	0.045	0.85	0.15	-0.00675	-0.03825

$$F_I = 0,01875 \text{ [kg.m]}$$

$$m_{unif} = \frac{0,01875}{0,25} = 0,075 \text{ [kg]}$$



السؤال
-1

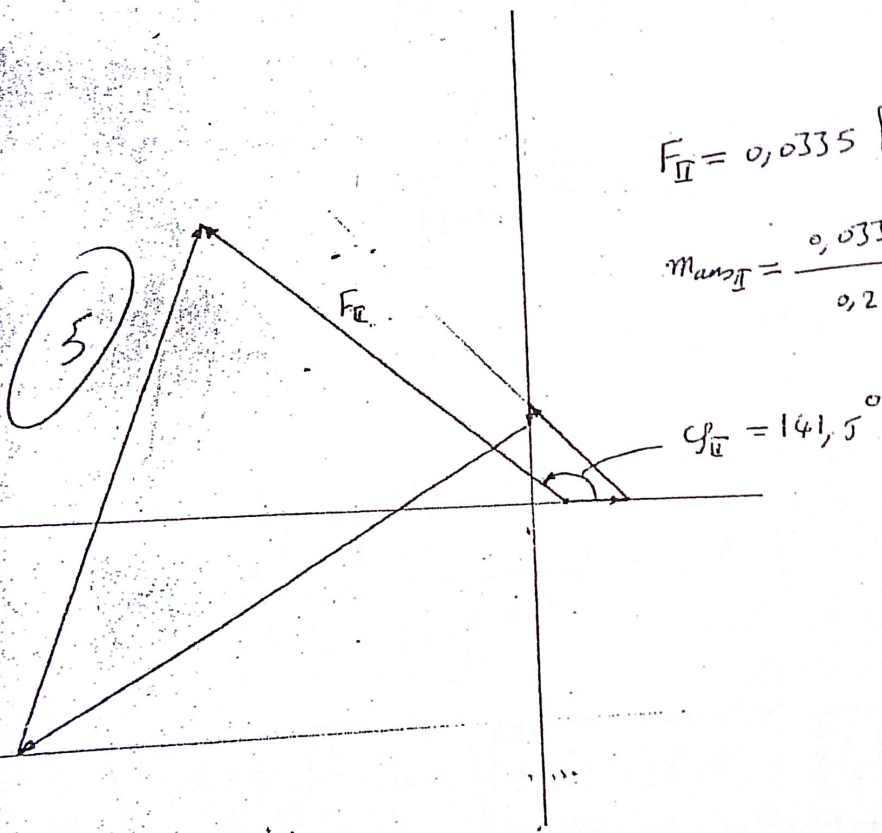
عندما

-2

عند نقطة

$$F_{II} = 0,0335 \text{ [kg.m]}$$

$$m_{unif} = \frac{0,0335}{0,25} = 0,135 \text{ [kg]}$$



3

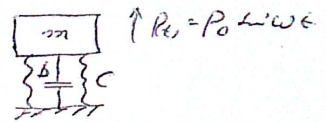
من

نشتق

قيمة

حل المسألة (الحوال - الفقرة 20) على
حالة الاهتزازات:

$$X_{\text{rel}} = H = \frac{P_0}{C \sqrt{\left(1 - \frac{\omega^2}{\beta^2}\right)^2 + \left(\frac{2h\omega}{\beta^2}\right)^2}}$$



$$\textcircled{1} \quad \omega = \frac{\pi n}{30} = \frac{\pi \cdot 2800}{30} = 293,2 \frac{1}{\text{sec}} \quad \omega^2 = 85975,22 \frac{1}{\text{sec}^2}$$

$$\textcircled{1} \quad \beta^2 = \frac{C}{m} = \frac{600 \cdot 10^3}{1000} \cdot 9,81 = 5886 \frac{1}{\text{sec}^2} \quad \beta = 76,72 \frac{1}{\text{sec}}$$

$$\frac{\omega}{\beta} = \frac{293,2}{76,72} = 3,82 \quad \frac{\omega^2}{\beta^2} = 14,6$$

$$\textcircled{1} \quad X_{\text{rel}} = H = \frac{300}{600 \cdot 10^3 \cdot \sqrt{\left[1 - \left(\frac{293,2}{76,72}\right)^2\right]^2 + (0,1)^2 \cdot \left(\frac{293,2}{76,72}\right)^2}} \quad 0,5 \cdot 10^{-3} \cdot 0,0282$$

$$X_{\text{rel}} = H = \frac{0,5 \cdot 10^{-3} \cdot 1}{\sqrt{[1 - 14,6]^2 + (0,146)^2}} = 0,5 \cdot 10^{-3} \cdot \frac{1}{\sqrt{(-13,6)^2 + (0,146)^2}}$$

$$\textcircled{2} \quad X_{\text{rel}} = 0,03675 \text{ mm} \quad \text{الاستجابة (تقريباً) الأخرى}$$

$$\textcircled{2} \quad \mu_{\text{rel}} = \frac{\sqrt{1 + \left(\frac{2h\omega}{\beta^2}\right)^2}}{\sqrt{\left(1 - \frac{\omega^2}{\beta^2}\right)^2 + \left(\frac{2h\omega}{\beta^2}\right)^2}} = \mu \cdot \sqrt{1 + \left(\frac{2h\omega}{\beta^2}\right)^2}$$

$$\sqrt{1 + \left(\frac{2h\omega}{\beta^2}\right)^2} = \sqrt{1 + (0,1)^2 \cdot 14,6} = \sqrt{1,146} = 1,0705$$

$$\textcircled{2} \quad \mu_{\text{rel}} = 1,0705 \cdot \frac{1}{13,605} = 0,078685 \quad \text{معدل الاهتزازات}$$

أفقد المنقول إلى القواعد غير النواحي والمخدا

$$R_o = \mu_x - p_o$$

$$R_o = 0,0786 \cdot 300 = 23,6$$

إذا فرض أن عدد الواسع المنخفض إلى النصف فاصولاً في ذلك عند سرعة الاهتزاز

$$\omega' = \frac{\pi n}{2-30} = \frac{\pi \cdot 2800}{2-30} = 146,6$$

$$\omega'^2 = 21493,8$$

$$\frac{\omega'}{\beta} = \frac{146,6}{7672} = 1,91 \quad \frac{\omega'^2}{\beta^2} = 3,65$$

$$H' = 0,5 \cdot 10^{-3} \cdot \frac{1}{\sqrt{[1-(1,91)^2]^2 + (0,1)^2 \cdot (1,91)^2}} = \frac{1}{\sqrt{2,648 + 0,0364}}$$

$$H' = 0,5 \cdot 10^{-3} \cdot \frac{1}{2,6568} = 0,188 \text{ mm} = 0,5 \cdot 10^{-3} \cdot 0,376 = 0,188 \text{ mm}$$

$$\frac{H'}{H} = \frac{0,188}{0,0364} = 5,128$$

أي أنه عند خفض عدد الواسع إلى النصف فإن سرعة الاهتزاز تزيد 5,128 مرة

